PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number :

03-184532

(43)Date of publication of application: 12.08.1991

(51)Int.Cl.

A61B 8/00 G01N 29/24 G01N 29/26

H04R 17/00

(21)Application number: 01-324957

(71)Applicant: ALOKA CO LTD

(22)Date of filing:

14.12.1989

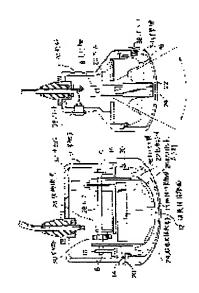
(72)Inventor: MOCHIZUKI TAKESHI

IIJIMA SHOGO

(54) ULTRASONIC PROBE FOR PICKING UP THREE-DIMENSIONAL DATA

(57)Abstract:

PURPOSE: To enable three-dimensional diagnosis of a test specimen by arranging an oscillation mechanism to oscillate a vibrator body in a direction crossing the electronic scanning of a group of array vibration elements at the right angle and a detector to detect an angle of oscillation of the vibrator body. CONSTITUTION: A bearing 16 fixed on a support base 14 is provided inside an ultrasonic probe 10 and a support shaft 18 is supported with the bearing 16 rotatably at both ends thereof. A convex shaped vibrator body 22 is provided. A plurality of stripeshaped ultrasonic vibration elements 24 are arranged in the vibrator body 22 to form a group 26 of array vibration elements. An oscillation mechanism 23 for oscillating the vibrator body 22 is provided in the ultrasonic probe 10. The support shaft 18 is rotated with a motor 28 to oscillate the vibrator body 22 with the support shaft 18 as axis line. At this point, an angle of oscillation is detected with an angle detector 32. A medium tank 34 is provided inside the ultrasonic prove 10 to better the propagation of ultrasonic waves. This enables fine oscillation thereby achieving a higher threedimensional accuracy.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

19 日本国特許庁(JP) ①特許出願公開

⑩ 公 開 特 許 公 報 (A) 平3-184532

®Int.Cl.⁵	識別記号	庁内整理番号	43公開	平成3年(1991)8月12日	
A 61 B 8/ G 01 N 29/ 29/	24 502 26 501	7437-4 C 6928-2 G 6928-2 G			
H 04 R 17/	00 332 Z	7923-5D 審査請求	未請求	請求項の数 3 (全7頁)	

三次元データ取り込み用超音波探触子 49発明の名称

②特 題 平1-324957

20出 **20** 平 1 (1989)12月14日

東京都三鷹市牟礼6丁目22番1号 アロカ株式会社内 @発 明 者 望 月 東京都三鷹市牟礼6丁目22番1号 アロカ株式会社内 捷語 個発 明 者 飯島

アロカ株式会社 東京都三鷹市牟礼6丁目22番1号 勿出 顋 人

外2名 弁理士 吉田 研二 四代 理 人

1. 発明の名称

三次元データ取り込み用超音波探触子

2. 特許請求の範囲

(1) 超音波振動業子を複数個配列した配列振動 紫子群を内蔵し該配列振動業子群による超音波ピ ームの送波及び反射エコーの受波により被検体内 の断層像情報を得る超音波探触子において、

超音波探触子本体内に設けられ先端部に配列振 動衆子群を配置した版動子体と、

前記配列振動業子群の電子走査方向に対して直 角に交わる方向へ前記振動子体を機械的に揺動さ せる揺動機構と、

前紀振動子体の揺動角度を検出する検出器と、 を有することを特徴とする三次元データ取り込 み用超音波探触子。

(2) 請求項(1)記載の三次元データ取り込み 用超音波探触子において、

而記超音波探触子本体の内周壁に外周部が気密 接着された膜であってほぼ中央部には前記援動子 体の振動子配置側の端部が顕着されかつ振動子体 の前記揺動を許容するためのたるみを有する仕切

該仕切り膜と超音波探触子の被検体接触壁との 間に形成される気密空間に音響伝操媒質を充填し て成る媒質槽と、

を有することを特徴とする三次元データ取り込 み用超音波探触子。

(3) 請求項(1) 記載の三次元データ取り込み 用超音波探触子において、

按超音波探触子の把持部に前記提動機構及び電 子走査を制御する制御手段を設けたことを特徴と する三次元データ取り込み用超音波探触子。

3. 発明の詳細な説明

[産業上の利用分野]

本発明は超音波探触子、特に被検体に対して超 音波の送受波を行い、彼校体の三次元診斯のため の三次元データ取り込み用超音波探触子に関する。

[従来の技術]

超音波を生体などの被検体内に送波し、その反

射エコーを受波して被検体内の断層像あるいは被 検体内の運動反射体の速度(ドブラ)情報などを 画面表示し被検体内情報を得る超音波探触子が知 られている。

第5図には、このような超音波探触子の一例として超音波を送受波する超音波振動素子を複数個配列させた振動子配列型探触子(図ではコンペックス型探触子)を示す。

振動子配列型探触子56のケーシング58の最 上面には音響レンズ60が戦闘されており、該音響レンズ60の内側には整合層62を介して、短 間状の超音波振動紫子64が複数個配列され配列 振動紫子群を形成している。また、該配列振動紫 子群の後方には、パッキング層66が配設されて いる。

音響レンズ60は、電子走査方向(超音波振動 素子64の配列方向)と直角をなす方向に関して 超音波ピームの改善、すなわち集束性を良好なも のとするために機能する。そして、整合層62は、 超音波振動素子64を構成する圧電セラミックス

があった。

ここで、詳細に三次元情報を得るべく超音波探触子の電子走査方向に対し直角方向の分解能を向上させるためには、超音波探触子の微小移動又は 微小回動が要求される。しかしながら、従来の超 音波探触子は、このような機能を有していない。 従って、超音波探触子を手動により移動又は回動 させるが、この場合には、安定性に欠け、三次元 情報としての確実性には問題があった。

また、従来の超音波探触子により得られる複数の断層画像は、相互の位置関係が特定できず、三次元情報として連続性に欠け、これにより断層画面を比較し診断する場合、信頼性に欠けるという問題を有していた。

発明の目的

本発明は、上記問題を解決することを課題としてなされたものであり、その目的は、位敵関係を確実に把握することのできる複数の断層調像を得ることにより、被検体の下次元診断を可能とする 三次元データ取り込み用超音被探触子を提供する 等の音響インピーダンスと被検体である生体の音響インピーダンスとの整合を行い、超音波の伝搬特性を良好なものとするために設けられている。また、バッキング層66は、超音波振動業子64から後方に発せられる超音波の吸収を行っている。

各超音波振動素子は、励振信号発生回路(図示せず)からの信号により超音波を送波し、被検体からの反射波を受波する。このとき送波される超音波ピームの方向は、一般的に超音波振動素子上面に対して垂直方向であり、第5図に例示するコンペックス型超音波探触子では、個々の超音波振動素子に供給する信号を切替選択することにより、超音波ピームは放射状に移動していくため、扇状の二次元面像データを得ることができる。

【発明が解決しようとする課題】

上紀従来の超音波探触子では、電子走査させる 所定の断層面しか得られず、被検体内の患部等を 三次元的(立体的)に構造解析するためには、超 音波探触子を電子走査方向に対して直角方向へ移 動又は回動させ複数の断層画像を得る操作の必要

ことにある。

「機関を解決するための手段]

上記目的を達成するため、請求項(1)記載の 発明に係る超音波探触子は、超音波探触子本体内 に設けられ先端部に配列振動素子群を配置した振 動子体と、前記配列振動素子群の電子走査方向に 対して直角に交わる方向へ前記振動子体を機械的 に揺動させる揺動機構と、前記振動子体の揺動角 度を検出する検出器と、を存することを特徴とす る。

請求項(2)記載の発明は、請求項(1)記載の三次元データ取り込み用超音波探触子において、前記超音波探触子本体の内周壁に外周部が気密密 描された膜であって、ほぼ中央部には前記振動子体の振動子配置側の端部が固着されかつ振動子体の指動を許容するためのたるみを育する仕切り膜と、接仕切り膜と超音波探触子の被操体後、整理との間に形成される気雷空間に音響伝搬媒体を充填して成る媒質情と、を存することを特徴とする。

請永頃(3)記載の発明は、請求項(1)記載

の三次元データ取り込み用超音波探触子において、 該超音波探触子の把持部に前記揺動機構及び電子 走査を制御するスイッチを設けたことを特徴とす る。

[作用]

請求項(1)記載の構成によれば、超音波探触 子を被検体に当接させ、被検体に対して該超音波 探触子の姿勢を保持した状態で、援動機構により、 超音波探触子本体内の援動子体を該援動子体の先 端部に配置されている配列擬動素子群の電子走査 方向と直交する方向へ、機械的に任意の角度だけ 正確かつ容易に援動させることができる。

従って、手動による移動又は回動操作に比べ信 類性が高く、更に散小な揺動が可能であるので、 三次元的特度を飛躍的に向上させることができる。

また、上述の動作により得られる個々の断層画像情報には、検出器による揺動角度情報が含まれており、各断層画像の相関関係を完全に把握することができる。

すなわち、超音波探触子を被検体に当接し、滾

[実施例]

以下、図面に基づいて本発明の好適な実施例について説明する。

第1図(A)及び(B)は、本発明に係る超音 被探触子の説明図であり、第1図(A)は正面から見た内部の概略構造並びに第1図(B)は側面 から見た内部の機略構造をそれぞれ示している。

超音波探触子10の本体は、被検体接触面12 が球面をなしており、把持部11は操作者の利便 を考慮し、側面が下部に比し細く形成されている。

前記超音波探触子10の内部には、該超音波探 触子10の本体内壁両側面のほぼ中央部に固定された支持台14と該支持台14に固定された軸受 け16が設けられている。そして、支持軸18は 前記軸受け16によりその両端部を回動自在に支 承されている。

また、前記超音波探触子10の内部には、コンベックス型をした版動子体22が設けられている。 該扱動子体22は、その曲面側が被検体方向を向 き、かつ曲面反対側が前記支持軸18方向を向く 超音波探触子本体を何ら移動させることなく、高 精度に所望の範囲の被検体内部の三次元画像情報 を得ることができる。

そして、請求項(2)記載の構成によれば、超音波探触子の被検体接触壁と仕切り膜とで形成された媒質槽に音響伝操媒質を充填したことにより、振動子体先端部に配置されている配列振動業子群より送受波される超音波は、空気層を通過せず、生体との音響インピーダンスの整合もとれ良好に伝搬する。

そして、上記仕切り膜のたるみにより振動子体の揺動は許容され、同時に気密状態を保持しているので、上記媒質情は超音波探触子の姿勢にかかわらず、音響整合の機能を保ち続ける。

請求項(3)記載の構成によれば、把持部の制 即手段により、超音波探触子を被検体の所望の位 関に当接後、把持した状態のままで制御操作を行 うことができるので、即時にデータ取り込みの始 動及び停止や振動子体の任意の揺動角度からの始 動及び任意角度での停止などを可能にしている。

ように、支持軸18に2本のアーム20を介し係合されている。そして、支持軸18、アーム20、振動子体22の各係合部は相互に固定されているので、振動子体22は支持軸18を軸線として、 該支持軸18と一体となり揺動する。

前記援動子体22には、その先端部(探触子被 検体面側の端部)に、その曲面長手方向に沿って 短冊状の超音波振動業子24が複数個配置され配 列援助業子群26を形成している。そして、図示 してはいないが振動子体先端部曲面には超音響レ ームの広がりを抑止する音響レンズ、該音響レン ズと配列振動業子群26との間には、音響インピ ーダンス整合を行う整合層、前記配列振動素子群 26の後方には、バッキング層がそれぞれ設けら れている。

また、前記超音波探触子10の内部には、振動 子体22を揺動させる揺動機構23が設けられて いる。

該指動機構23の動力となるモータ28は、前記支持輸18近傍の前記支持台14に固定されて

いる。

そして、後モータ28の助力は、ギヤ部30を 介し所要の回転数に減速され、支持触18に伝達 し接支持軸18を回転させる。これにより、接支 持軸18に懸架されている振動子体22は、接支 持軸18を軸線として揺動され、このとき、この 揺動角度は、前記支持軸18に設けられている角 度換出器32(後述)により検出される。なお、 第1図(8)では、図の前略化のためモータ28、 ギヤ部30、検出器32が省略されている。

第3図は、前記角度検出器32の主要構成部を示している。支持軸18には、外間囲にスリットが多数設けられているスリット板40が支持軸18と一体回転するように耐定されている。42は光学式カウンタであり、前記スリット板40に接カウンタ42の凹部を遊掃し、接スリット板40を境として一方側で発光を行い、他方側でスリットを通過した光を受光し、この受光カウント数により前記スリット板40の回転、つまり前記支持軸18の回転角を検出する。

体22の揺動を許容するためのたるみを有してい る。

従って、振動子体22の揺動にかかわらず振動子体22の先端より送受波される超音波は、前記 媒質情34内の媒質を通過することとなり振動子 体22の先端部と披検体である生体との音響整合 は、常に保たれる。また、媒質情34は、気密状 態となっており、超音波探触子10の姿勢にかか わらず音響整合は保たれるので、超音波探触子1 0をいかなる姿勢で被検体に当接しても走遊させ ることが可能である。

なお、上記仕切り膜36と振動子体22の密着は、仕切り膜36に開口を設け、この開口から援助子体22の先端面を突出させ、援動子体22先端面と音響伝機媒質とが直接接するようにすることも可能である。また、仕切り膜36を蛇腹状の仲縮形状とし、たるみ構造に代えることも可能である。

また、超音波探触子10の把持部11には、電子走査及び機械的提動走査の制御手段であり、こ

従って、振動子体22は揺動機構23により機 被約に安定かつ容易に揺動され、更にその揺動角 度は検出器32の出力信号として得られるので、 前記振動子体22の光端部の配列振動素子群26 により得られる面像情報は、信頼性が高い。

また、上記超音波探触子10の内部には、振動子休22の揺動にかかわらず、常に拡振動子休2 2の先端部に媒質を介在させ、送波される超音波の伝搬を良好とするための媒質槽34が設けられている。

該模質問34は、超音波探触子10の本体内部 を仕切る可撓性の仕切り膜36と超音波探触子1 0の被検体接触壁13とで囲まれる空間に音響伝 嫌媒質を充填し形成されている。なお、媒質には、 水や油等の被検体と音響インピーダンスの近い被 体が用いられ、該媒質は、注入口38から注入される。前記仕切り膜36は、そのほぼ中央部に援 動子体22の先端部曲面全面が密着し、その外周 部は超音波探触子10の本体内屑壁に気密密若されている。そして、更に仕切り膜36は、援助子

れらの始動・停止を行うスイッチ39が設けられている。これにより、例えば断層画像を見ながら 走査させる場合、所望の揺動位置での停止やその位置からの始動が可能である。すなわち、被検体に超音波探触子10を当接した後、把持した状態で助時にスイッチ操作を行うことができるので、非常に便利である。加えて、この把持部11に揺動角度指定つまみを設けることもできる。これにより、容易に揺動初期角度や揺動範囲指定を行え、データ取り込みの機能性・操作性をより向上させることができる。

第2図には、本発明の超音波探触子による三次 元データ取り込み領域を示す。

援助子体22の先端部に配置された超音波振動素子24から送波される超音波ピームは、接超音波振動素子24の上面に対し垂直である。従って、配列振動素子群26から送波される超音波ピームは図の斜線に示す環状の二次元領域のデータを得る。そして、上記講動機構23により電子走査面に対し直角方向に振動子体22を所定の角度で微

特開平3-184532 (5)

小揺動させることにより、微小位置変位させた断 筋画面が得られる。そして、この過程を機械的に 繰り返し行わせることにより、第2図に示す立体 領域 V をデータ取り込み領域とし、三次元画像デ ータを得ることができる。

すなわち、各断脳画像データには、検出器32による位置情報が含まれており、相互の断層画像データの位置的相関関係は完全に把握されるので、各データを総合することにより三次元データとすることができる。

次に、本実施例に係る三次元データ取り込み用 超音波探触子を用いた超音波診断装置の一例を第 4 図に示す。

図において、鎖線は、超音波探触子10を示し、 その他は超音波診断装置本体の構成を示す。

走査制御回路44は、例えばリニア走査信号を励振制御回路46に送り、該励振制御回路46に送り、該励振制御回路46は各超音波振動素子24に対して送受信回路48を介して励振信号を供給する。各振動素子はこの励振信号に基づいて被操体内に超音波ビームを発す

動させることなく、所望の被検体内の三次元領域 両像データを安定かつ容易に得ることができる。

また、媒質槽は超音波探験子の姿勢にかかわらずその音響整合機能を保つので、波超音波探験子の波検体への当接姿勢を任意に選択可能である。 更に、把持部に設けられた制御手段により、操作者が電子走査により被検体内の断層画像を観察しながら所望の位置に超音波探触子を当接させ、その位置で即時に機械走査ること等ができるので、操作性が非常によい。

4. 図面の簡単な説明

第1図(A)は、実施例に係る三次元データ収り込み川超音波探触子の内部機略正面を示す説明図、

第1図(B)は、第1図(A)に示す超音波探 触子の内部機略側面を示す説明図、

第2図は、実施例に係る三次元データ取り込み 用超音波探触子による三次元データ取り込み領域 を示す図、

第3図は、角度検出器の主要構成を示す斜視図、

る。そして、電子リニア走査式の場合は超音波ピームが扇形に広がりその反射波を各援動業子は受信し、送受信回路48を介して断層画像信号を画像処理回路50に供給する。

そして、超音波探触子10の掲動角度は、回転制御部52により制御される摂動機構23により 決定される。また、この揺動角度は、検出器32 により検出され、検出信号は、回転制御部52並 びに画像処理回路50に供給される。

そして、画像処理回路50では、各断層画像及び各斯層画像毎の揺動角度の信号を混合し、三次元座標変換して、CRT55に表示させる。

なお、本変施例では電子リニア走査式の超音波 探触子を用いたが、これに限られるものではなく、 電子セクタ走査式のものを用いることも可能であ

[発明の効果]

以上説明したように、本発明に係る三次元デーク取り込み用超音液探触子によれば、揺動機構及び検出器により、超音波探触子を何ら移動又は回

第4図は、実施例に係る三次元データ取り込み 用型音波探触子を用いた超音波診断装置の全体構 成を示すプロック図、

第5図は、従来の振動子配列型探触子の一例を 示す振略図である。

10 … 超音波探触子

18 … 支持帕

22 … 振動子体

23 … 据動機構

26 … 配列振助紫子群

28 … モータ

30 … ギヤ部

32 … 検出器

34 … 媒質格

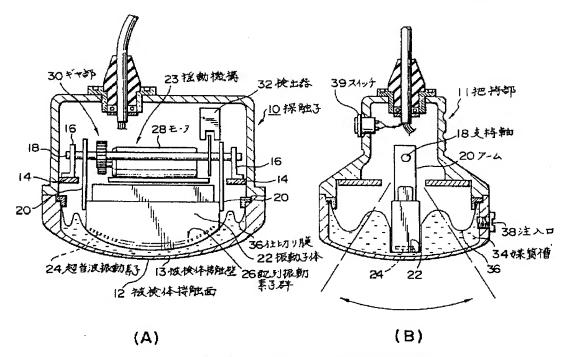
36 … 仕切り膜

39 … スイッチ。

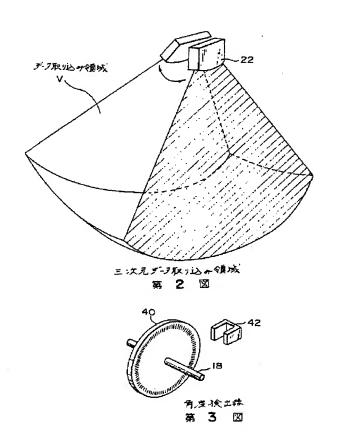
出版人 ア ロ カ 株 式 会 社 代理人 弁理士 吉 田 研 二

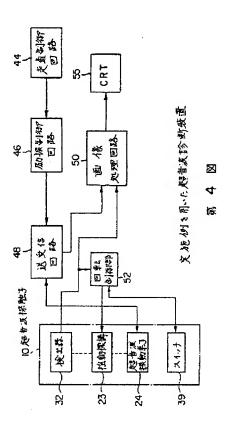
(ほか2名)[8-87]

特開平3-184532 (6)

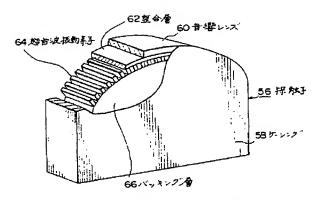


三次元データ取り込み用起音波探触子





特開平3-184532 (ア)



從来。振動素子配列型探触子

第 5 図